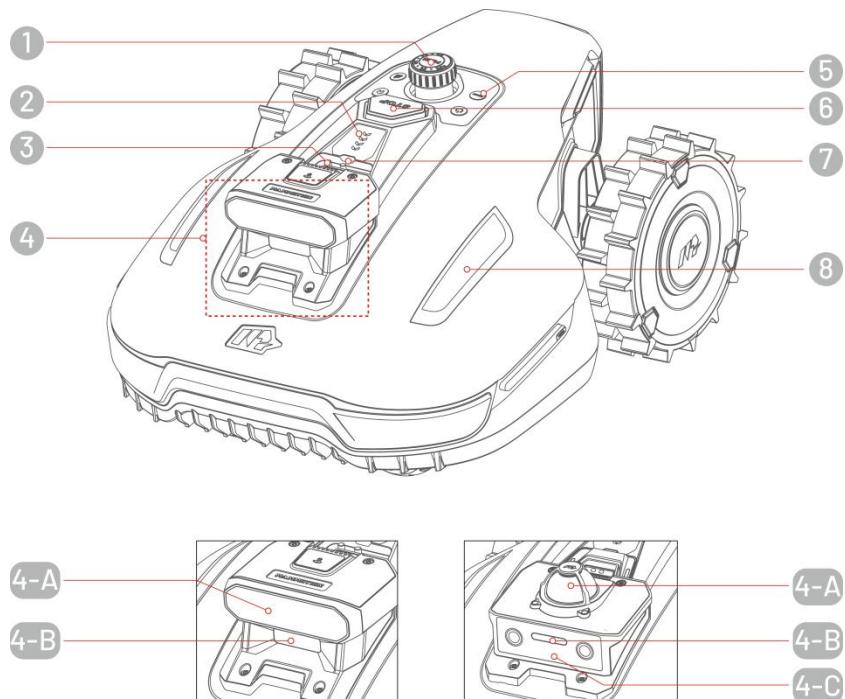


2 Anleitung

2.1 Produktübersicht

Die Abbildungen dienen nur als Referenz. Einzelheiten entnehmen Sie bitte dem tatsächlichen Produkt.

Ansicht von oben



YUKA mini 2 500 / 800 YUKA mini 2 600 / 1000 / 1000H

1. Schnitthöhen-Einstellknopf
2. Akkustandanzeige
3. Regensor
4. Modul

YUKA mini 2 500 / 800

4-A. Sichtmodul

4-B. Zusatzbeleuchtung

YUKA mini 2 600 / 1000 / 1000H

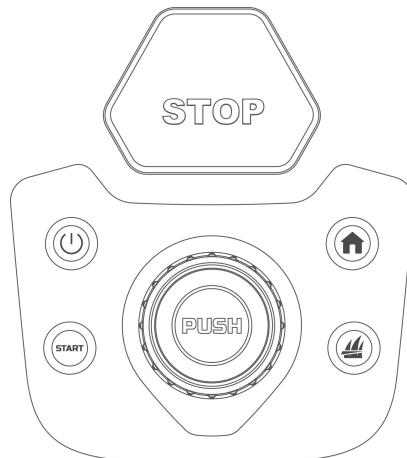
4-A. 360°-LiDAR-Modul

4-B. Zusatzbeleuchtung

4-C. Sichtmodul

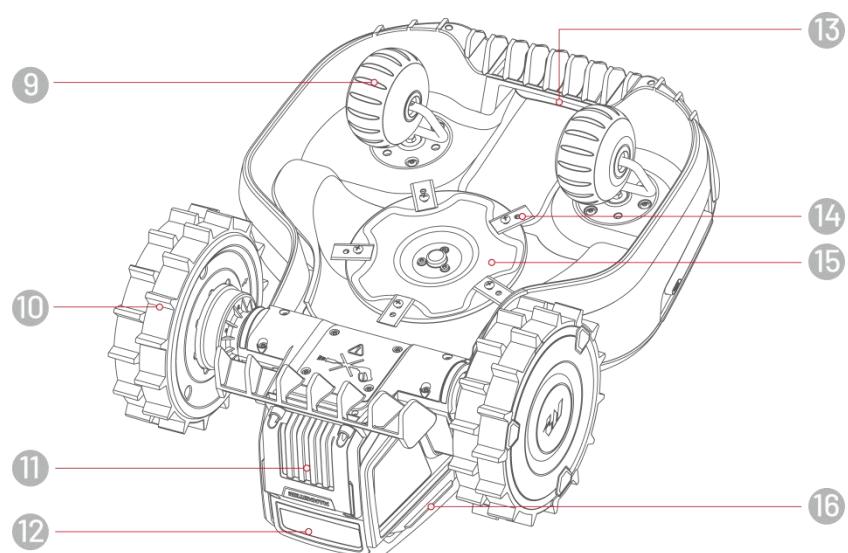
5. Bedienelemente
6. STOPP-Taste
7. Sicherheitsschlüssel
8. Seiten-LED

Bedienelemente



Taste	Beschreibung
	Lange drücken, um den Roboter ein- oder auszuschalten.
	Zweimal drücken, um nur den Roboter nach einem Notstop zu entsperren.
	Drücken, um im Notfall anzuhalten.
>	<ul style="list-style-type: none"> • Nacheinander drücken, um eine Aufgabe zu starten oder fortzusetzen. • Halten Sie für 5 s gedrückt, drücken Sie dann zum Aktivieren von DropMow . Siehe 4.1 DropMow für weitere Informationen.
>	Nacheinander drücken, um den Roboter an die Ladestation zurückzusenden.
	Den Knopf nach unten drücken und drehen, um die Schnitthöhe einzustellen.

Ansicht von unten



9. Vorderrad

10. Hinterrad

11. Abnehmbarer Akku

12. Infrarot-Empfänger

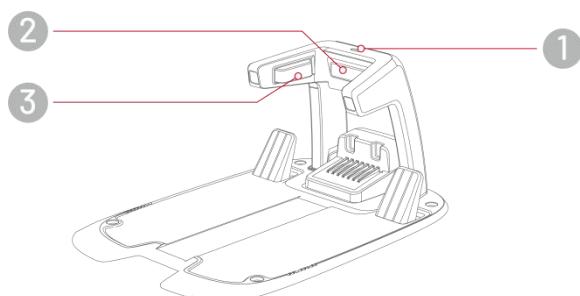
13. Handgriff

14. Schneidmesser

15. Mähscheibe

16. Ladekontakt

Ladestation



1. LED-Anzeige

2. Infrarotsender

3. Ladekontakt

2.2 LED-Codes

Roboter

Anzeige	Farbe	Beschreibung
Seiten-LED	Leuchtet grün	Der Roboter funktioniert ordnungsgemäß.
	Pulsiert grün	<ul style="list-style-type: none"> ● OTA-Update läuft. ● Der Roboter wird aufgeladen.
	Blinkt blau	<ul style="list-style-type: none"> ● STOPP-Taste ist aktiviert. ● Akku schwach. ● Der Roboter steckt fest. ● Sicherheitsschlüssel nicht ordnungsgemäß eingesetzt. ● Der Roboter wurde angehoben, gekippt oder umgedreht.
	Leuchtet rot	<ul style="list-style-type: none"> ● Roboterfehlfunktion. ● Roboter-Update fehlgeschlagen.
	Aus	<ul style="list-style-type: none"> ● Der Roboter ist ausgeschaltet. ● Der Roboter ist im Ruhemodus. ● Das Seitenlicht wurde in der App ausgeschaltet. ● Der Roboter befindet sich im manuellen Steuerungsmodus, ist jedoch derzeit inaktiv.

Ladestation

Anzeige	Farbe	Beschreibung
LED	Blinkt grün	Der Roboter ist in der Ladestation angedockt.
	Leuchtet grün	Der Roboter befindet sich nicht in der Ladestation.
	Leuchtet rot	Die Ladestation hat eine Fehlfunktion.
	Aus	Kein Strom.

2.3 Symbole auf dem Produkt

Bitte prüfen Sie die auf dem Produkt befindlichen Symbole und machen Sie sich mit deren Bedeutung vertraut:

 TS-A081-2703002	Verwenden Sie das abnehmbare Netzteil TS-A081-2703002.
 TS-A081-2703002 ADS-81EJ-27-5	Verwenden Sie das abnehmbare Netzteil TS-A081-2703002/ADS-81EJ-27-5.
	Das Produkt entspricht den geltenden EU-Richtlinien.
Hergestellt in China	Das Produkt wurde in China hergestellt.
	Dieses Produkt darf nicht über den Hausmüll entsorgt werden. Achten Sie darauf, dass das Produkt in Übereinstimmung mit den örtlichen gesetzlichen Vorschriften recycelt wird.
	Dieses Produkt kann recycelt werden.
	Halten Sie die Verpackung dieses Produkts trocken.
	Decken Sie die Verpackung dieses Produktes NICHT ab.
	Drehen Sie die Verpackung dieses Produkts NICHT um.
	Dieses Produkt ist zerbrechlich.
	Treten Sie NICHT auf dieses Produkt oder seine Verpackung.
	Gerät der Klasse III.

 Do not touch rotating blade.
Ne touchez pas la lame rotative.

WARNUNG - Berühren Sie nicht die rotierende Mähscheibe.



WARNUNG - Lesen Sie vor dem Betrieb des Geräts die Bedienungsanleitung.



WARNUNG - Halten Sie während des Betriebs einen Sicherheitsabstand zur Maschine ein.



WARNUNG - Entfernen Sie die Sperrvorrichtung, bevor Sie an der Maschine arbeiten oder sie anheben.



WARNUNG - Fahren Sie nicht auf der Maschine mit.

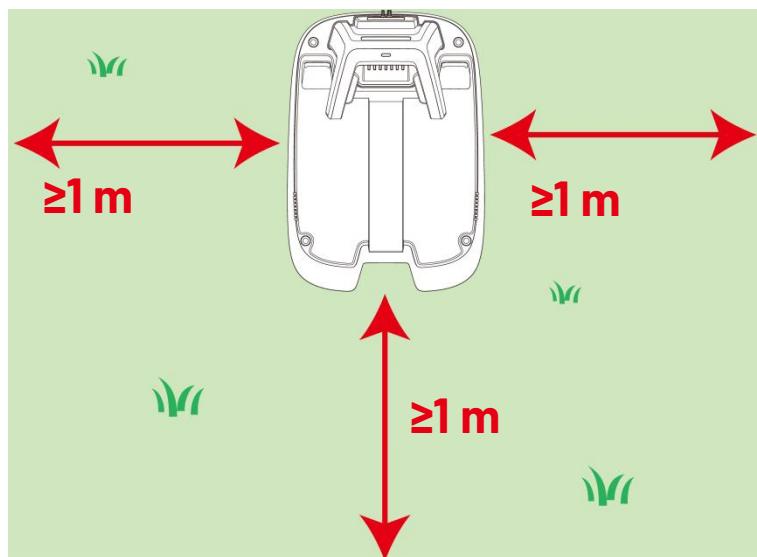
3 Erste Schritte

3.1 Ladestation installieren

Standort der Ladestation wählen

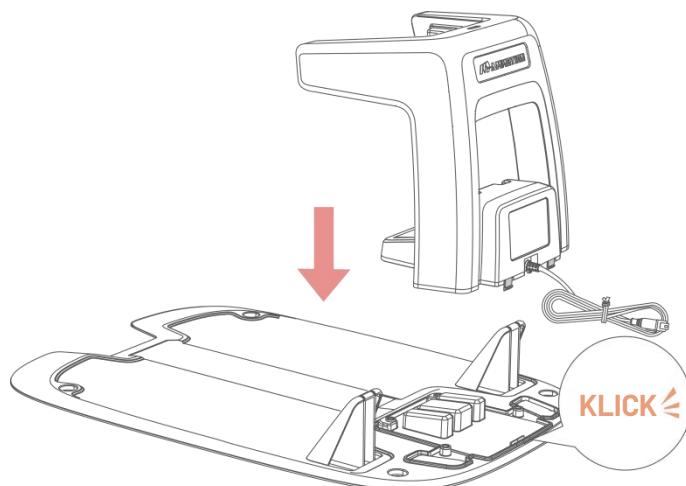
Die Ladestation ist der Ort, an dem Ihr Roboter andockt und aufgeladen wird. Um einen reibungslosen Betrieb zu gewährleisten, stellen Sie sicher, dass der Installationsbereich die folgenden Bedingungen erfüllt:

- **Ebene Oberfläche:** Der Bereich sollte frei von größeren Unebenheiten, Steigungen oder Steinen sein.
- **Stromquelle in der Nähe:** Für den Betrieb der Ladestation wird eine zugängliche Steckdose benötigt.
- **Freie Umgebung:** Im Umkreis von 1 m links, rechts und vor der Ladestation sollten sich keine Hindernisse (wie Bäume oder Häuser) befinden.
- **Gute Beleuchtung (nur YUKA mini 2 500 und 800):** Eine gute Beleuchtung hilft dem Roboter beim Navigieren.
- **Nahe am Rasenrand:** Installieren Sie die Ladestation für eine genaue Positionierung in der Nähe des Rasenrandes. Wenn Sie mehr als einen Rasen haben, wird für eine optimale Leistung empfohlen, die Ladestation dazwischen zu platzieren.

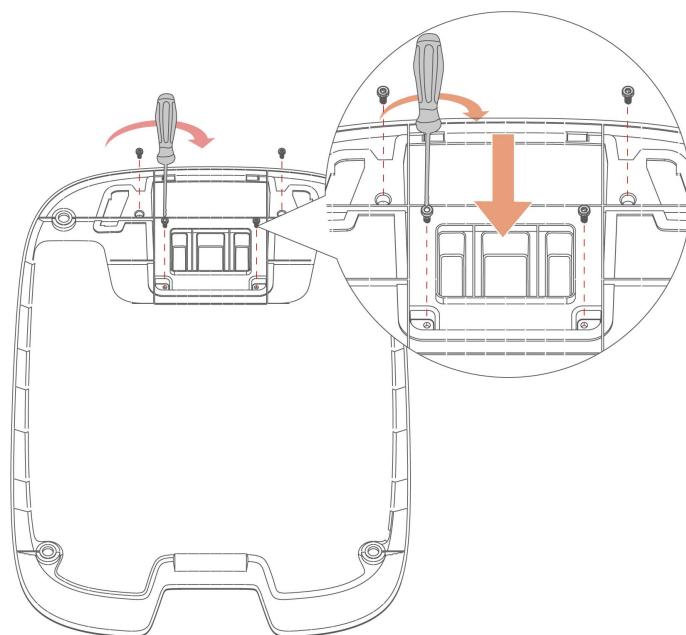


Ladestation montieren

1. Setzen Sie die Ladestation in die Bodenplatte ein, bis Sie hörbar einrastet.



2. Setzen Sie die vier Schrauben in die Bodenplatte der Ladestation ein und ziehen Sie sie mit dem mitgelieferten Schraubendreher fest.

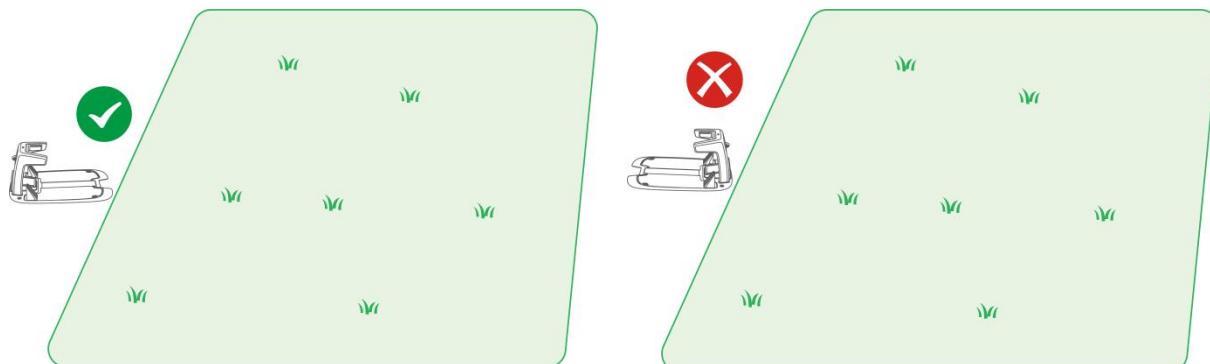
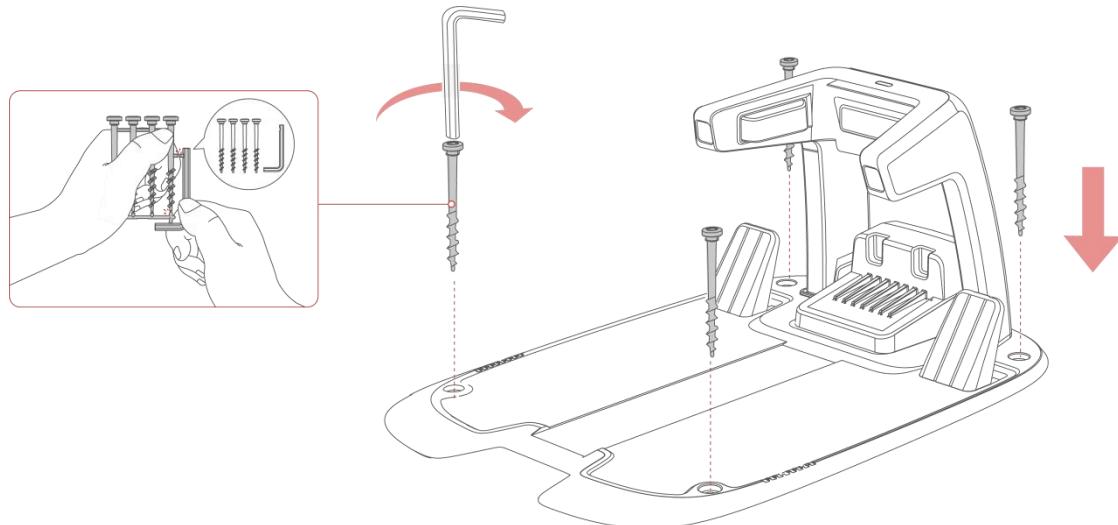


- 3.** Verwenden Sie die mitgelieferten vier Pföcke, um die Ladestation am ausgewählten Standort zu befestigen. Stellen Sie sicher, dass die Ladestation zum Rasen ausgerichtet ist.

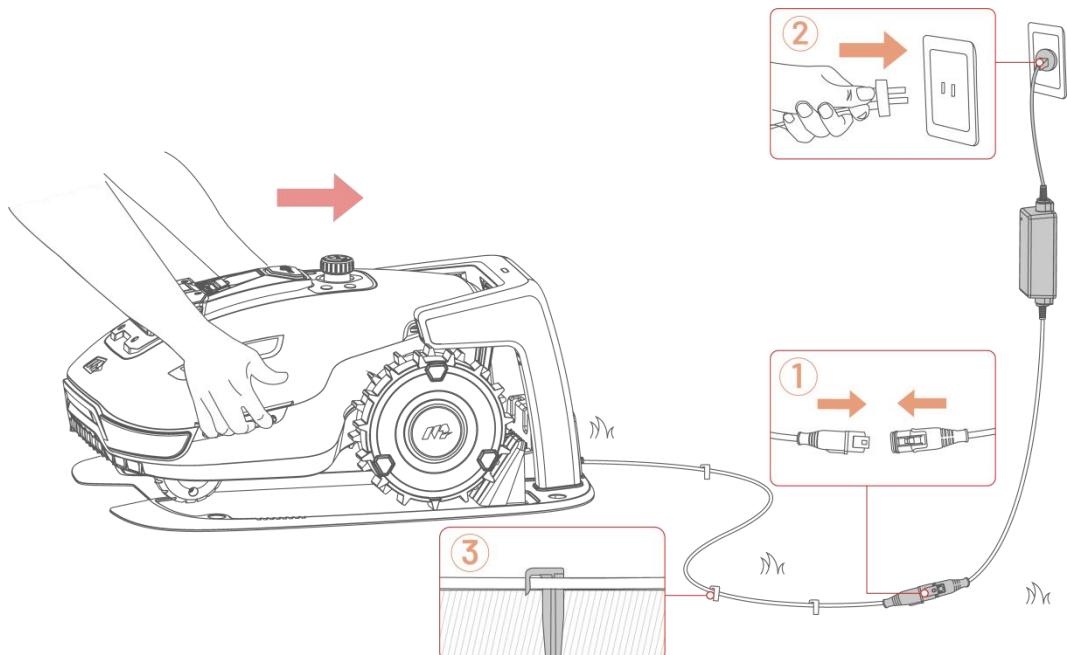
HINWEIS



Wenn die Ladestation auf einer Betonfläche installiert wird, befestigen Sie sie bitte mit Spreizdübeln (nicht im Lieferumfang enthalten).



4. Schließen Sie das Kabel der Ladestation an das Netzteil der Ladestation an.
5. Stecken Sie das Netzteil der Ladestation in die Steckdose. Sichern Sie das Kabel mit den mitgelieferten Kabelpföcke.
6. Docken Sie den Roboter an die Ladestation an, um den Ladevorgang zu starten. Die Seiten-LED leuchtet grün, wenn der Roboter ordnungsgemäß angedockt ist.



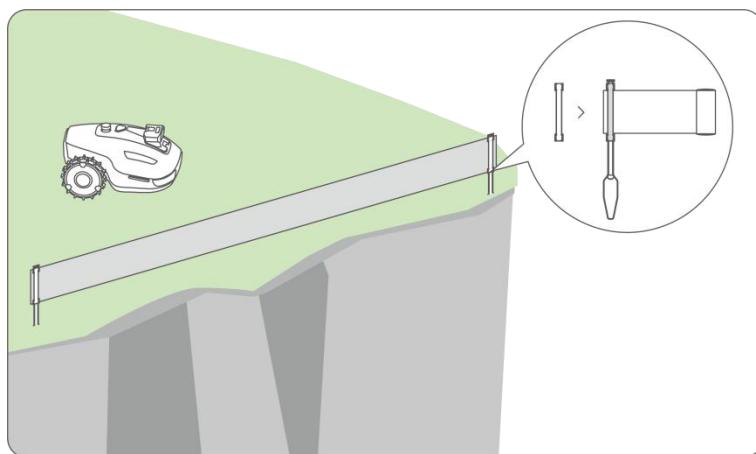
HINWEIS

Laden Sie den Roboter für Erstgebrauch auf, um ihn zu aktivieren.

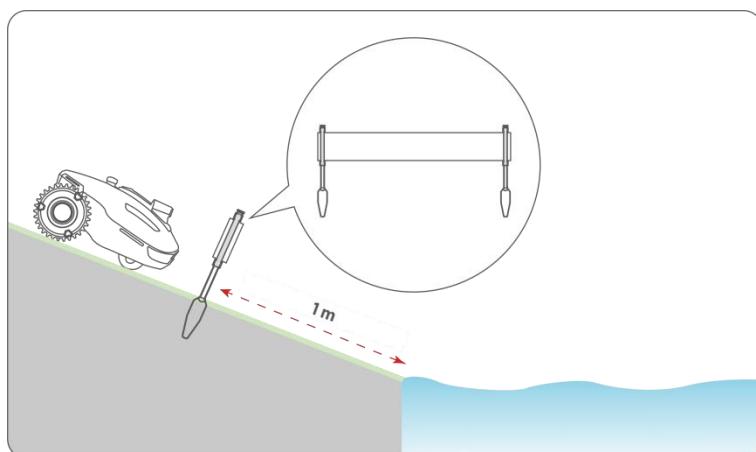
3.2 Physischen Zaun installieren (nur YUKA mini 2 500)

Verwenden Sie den physischen Zaun, um Bereiche abzusperren, in die der Roboter nicht eindringen soll. Dies ist wichtig für Sicherheitsrisiken wie:

1. Stützmauern, steile Abhänge oder Terrassen, von denen der Roboter abstürzen kann.



2. Schwimmbecken, Teiche oder größere Wasserflächen. Platzieren Sie den physischen Zaun mindestens 1 m vor diesen Hindernissen, damit der Roboter nicht ins Wasser gelangt.



3.3 Mammotion-App herunterladen

Scannen Sie den untenstehenden QR-Code, um die App aus Google Play oder dem App Store herunterzuladen, oder suchen Sie in einem der Stores nach „Mammotion“.



Nachdem Sie die App installiert haben, registrieren Sie sich und melden Sie sich an. Während der Nutzung kann die App Sie ggf. nach Bluetooth, Standort und lokalem Netzwerkzugang fragen. Für optimale Leistung empfehlen wir, die oben genannten Berechtigungen zu erteilen. Für weitere Informationen lesen Sie bitte unsere Datenschutzvereinbarung (navigieren Sie in der App zu **Ich > Über Mammotion > Datenschutzvereinbarung**).

Wenn Sie sich mit einem Drittanbieterkonto anmelden möchten, tippen Sie im Anmeldemenü auf oder , um fortzufahren.

Markenzeichen-Hinweis:



Das Symbol „“ ist ein Markenzeichen von Google LLC. Das Symbol „“ ist ein Markenzeichen von Apple Inc. Alle in diesem Handbuch genannten Markenzeichen sind Eigentum ihrer jeweiligen Inhaber.

3.4 Roboter einrichten

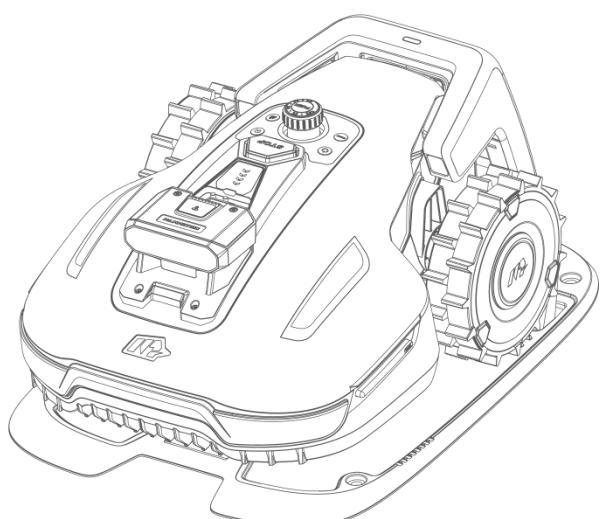
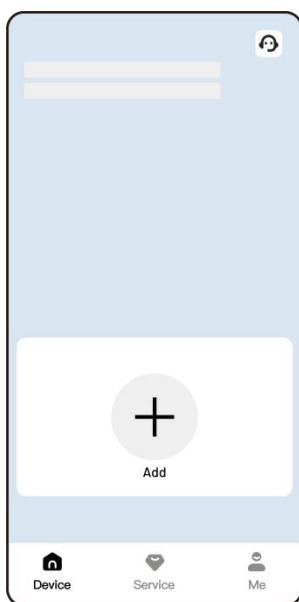
HINWEIS

- Halten Sie einen Abstand von 3 m oder weniger zwischen Ihrem Telefon und dem Roboter ein.
- Wenn Sie 4G-Mobilfunkdaten verwenden, können Sie die WLAN-Einrichtung überspringen. Für eine optimale Leistung wird jedoch eine Verbindung mit dem WLAN empfohlen.

1. Tippen Sie auf +, um Ihren Roboter hinzuzufügen.
2. Folgen Sie den Anweisungen auf dem Bildschirm, um Ihren Roboter zu verknüpfen und eine Verbindung zu Ihrem WLAN herzustellen.
3. Folgen Sie den Anweisungen auf dem Bildschirm, um das integrierte 4G-Modul zu aktivieren.

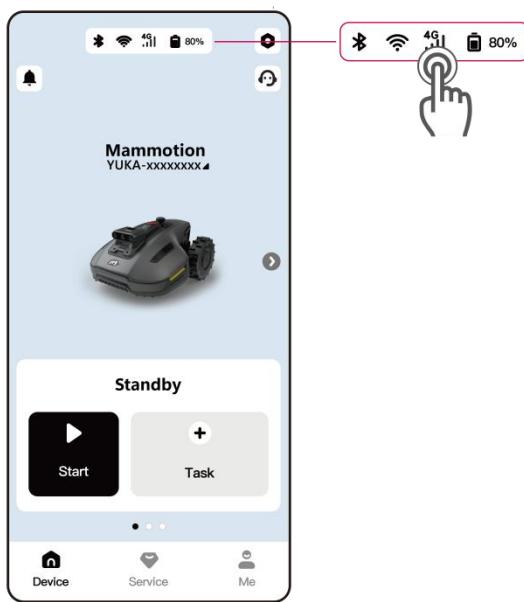
HINWEIS

Das 4G-Modul ist optional für YUKA mini 2 500, 600, 1000 und 1000H erhältlich.



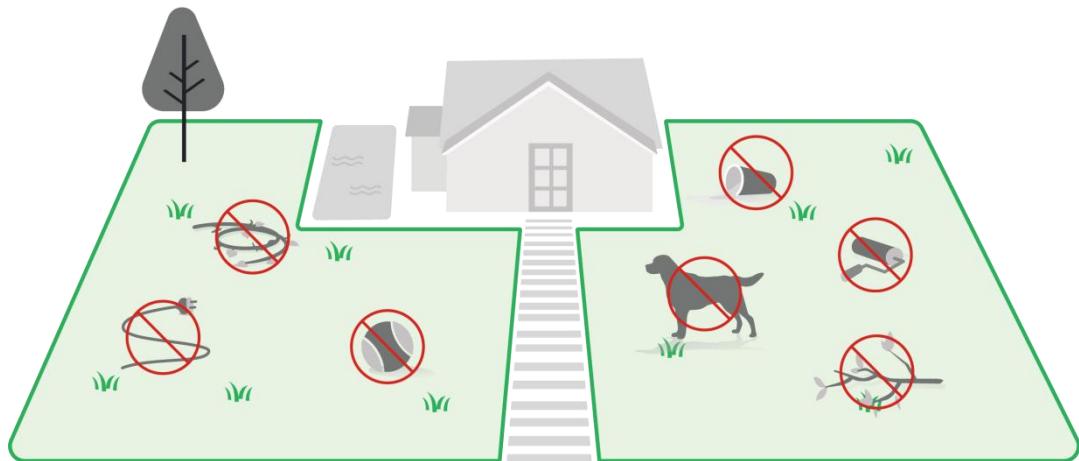
Wenn Sie das 4G-Modul beim Verknüpfen des Roboters nicht aktiviert haben, können Sie dies durch Antippen der Statusleiste auf der Startseite nachholen:

1. Tippen Sie im Startmenü auf die **Statusleiste**.
2. Tippen Sie auf **4G-Status**.
3. Tippen Sie auf **Aktivieren** und warten Sie, bis die Aktivierung erfolgreich abgeschlossen ist.

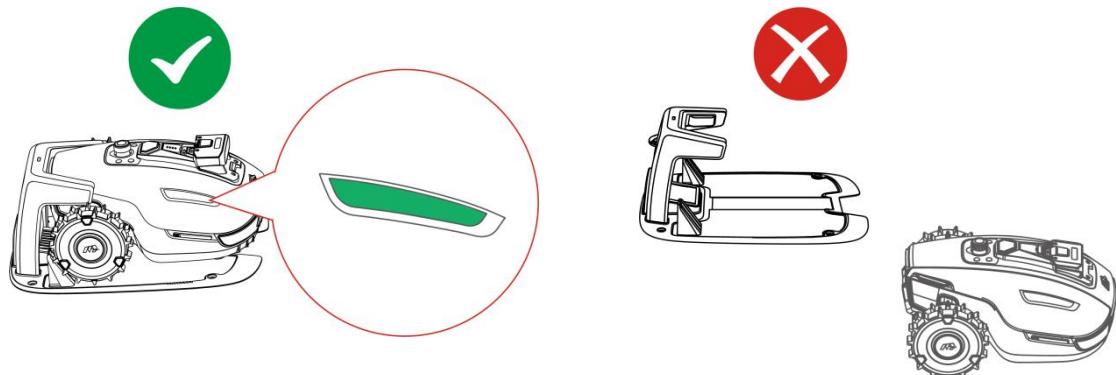


3.5 Vorbereitungen vor dem Mähen

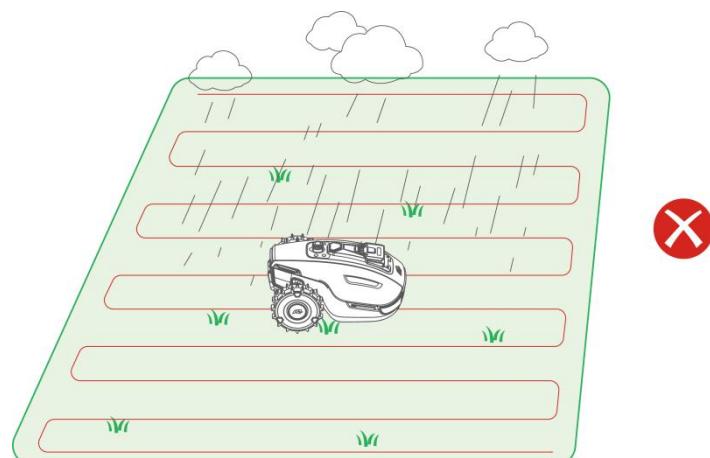
- Entfernen Sie Unrat, Laubhaufen, Spielzeug, Drähte, Steine und andere Gegenstände von der Rasenfläche.
- Vergewissern Sie sich, dass sich keine Kinder oder Tiere auf dem Rasen befinden.



- Stellen Sie sicher, dass der Roboter ordnungsgemäß in der Ladestation angedockt ist und die Seiten-LED grün leuchtet. Schließen Sie dann die Kalibrierung in der App ab.

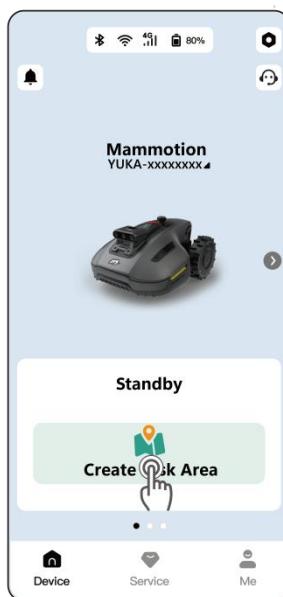


- Für optimale Mähergebnisse wird empfohlen, bei trockenem Wetter zu mähen. Rasenmähen im Regen kann dazu führen, dass Gras am Roboter haften bleibt und ein Abrutschen verursacht. Mähen Sie NICHT bei schlechtem Wetter, wie starkem Regen, Gewitter oder Schnee.



3.6 Rasen kartieren und mähen

1. Tippen Sie auf der Startseite auf **Aufgabenbereich erstellen**.
2. Lesen und befolgen Sie die Anweisungen in der App, um zu überprüfen, ob Ihr Roboter bereit ist, eine Karte zu erstellen.
3. Tippen Sie auf **Kartierung starten**, um mit der Kartierung Ihres Rasens zu beginnen.
4. Tippen Sie auf **Mähen**, um nach Abschluss der Kartierung mit dem Mähen zu beginnen.



3.7 Aufladen läuft

HINWEIS



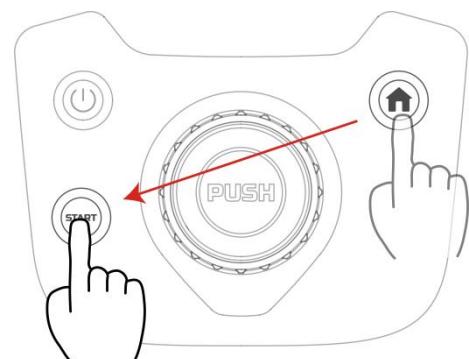
Der Roboter muss sich in einem Aufgabenbereich befinden, um zur Ladestation zurückzukehren.

So laden Sie den Roboter auf

- Tippen Sie auf der Kartenseite in der Mam motion-App auf .

ODER

- Drücken Sie die Taste  am Roboter und drücken Sie dann , um den Roboter zur Ladestation zu schicken.



4 Tägliches Mähen

4.1 DropMow

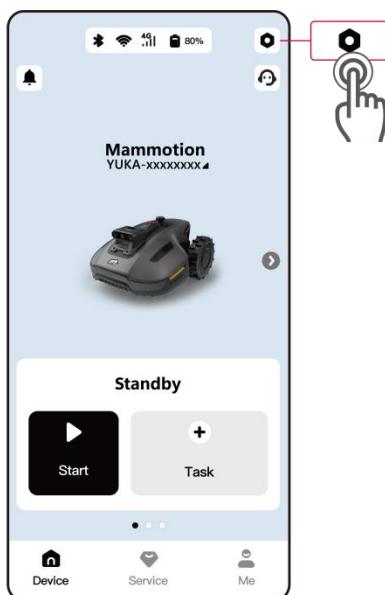
DropMow wird für einmaliges Mähen von nicht kartierten Rasenflächen oder für Nachmähen außerhalb der kartierten Bereiche verwendet.

Empfohlene Verwendungszwecke umfassen:

- Mähbereiche, die der Roboter normalerweise nicht erreichen kann.
- Vorübergehende Mähaufgaben, die keine vollständige Karte erfordern.

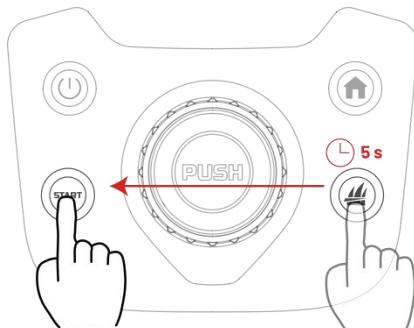
So verwenden Sie DropMow:

- Tippen Sie in der App auf  > **Beta-Funktionen** > **DropMow**.



ODER

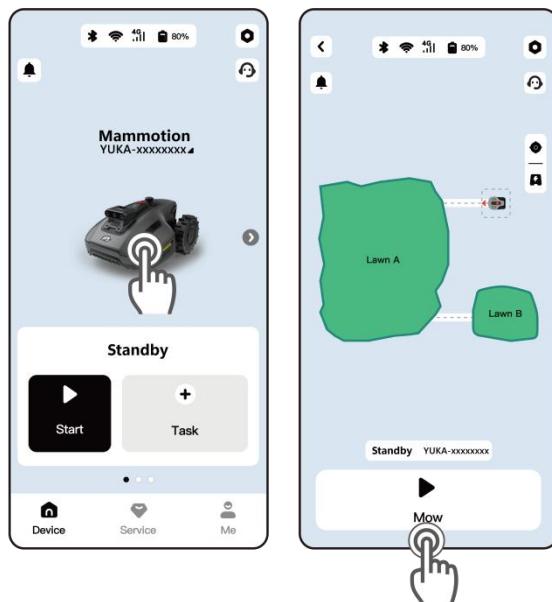
- Halten Sie  für 5 s gedrückt; drücken Sie dann  am Roboter.



4.2 Regelmäßige Aufgabe (Benutzereinstellungen)

So passen Sie Ihre Mähaufgabe an:

1. Tippen Sie auf das Roboterbild, um die Kartenseite zu öffnen.
2. Tippen Sie auf **Mow** (Mähen) ►, um das Aufgabenmenü aufzurufen.
3. Tippen Sie auf **Aufgabenbereich**, um den Bereich auszuwählen, den Sie mähen möchten.
4. Tippen Sie auf **Einstellungen**, um die Aufgabeneinstellungen zu konfigurieren.
5. Tippen Sie auf **Starten**, um mit dem Mähen zu beginnen.



4.3 Geplante Aufgabe

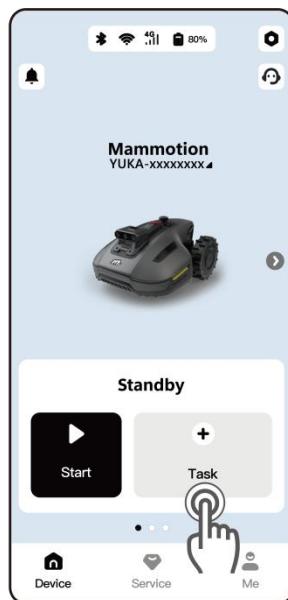
HINWEIS



- Geplante Aufgaben können nicht erstellt werden, während der Roboter arbeitet.
- Geplante Aufgaben können festgelegt werden, nachdem ein Aufgabenbereich erstellt wurde.

So planen Sie eine automatische Mähaufgabe:

1. Tippen Sie auf der Startseite auf **+**, wenn noch keine Aufgabe erstellt wurde.
2. Tippen Sie auf **Aufgabenbereich**, um den zu mähenden Bereich auszuwählen.
3. Tippen Sie auf **Einstellungen**, um die Parameter zu konfigurieren.
4. Tippen Sie auf **Zeitplan**, um Datum und Uhrzeit festzulegen, und tippen Sie dann auf **Speichern**.
5. Tippen Sie abschließend erneut auf **Speichern**, um Ihre geplante Aufgabe zu bestätigen und zu speichern.



5 Mammotion-App

Mit der Mammotion-App können Sie Ihren Roboter vollständig anpassen, verwalten und überwachen, sodass Sie Ihr Mäherlebnis von überall aus steuern können.

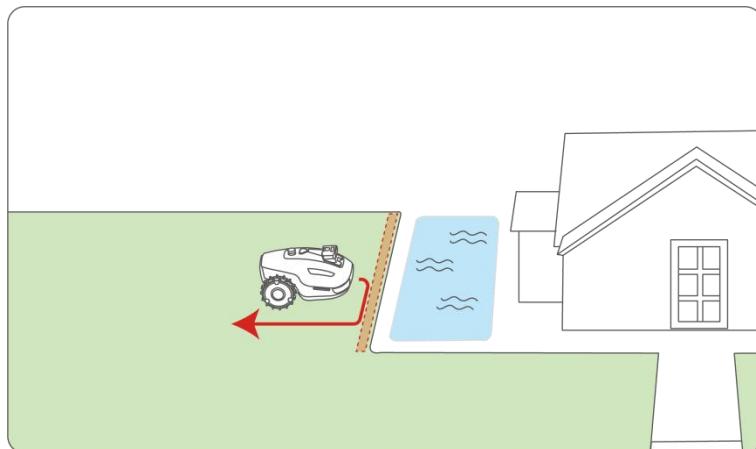
5.1 Kartenelemente

Virtueller Zaun

Ein virtueller Zaun fungiert als unsichtbare Barriere, die Grenzen definiert oder den Zugang zu Bereichen einschränkt, in die der Roboter nicht gelangen soll.

Empfohlene Verwendungszwecke umfassen:

- Rasen mit unklaren oder undefinierten Begrenzungen.
- Wasseranlagen wie Pools oder Teiche.



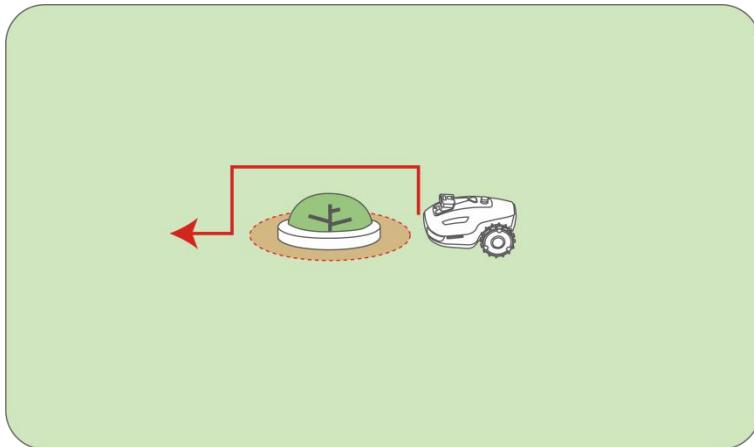
No-Go-Zone

Eine No-Go-Zone ist ein Bereich, den Ihr Roboter vollständig meiden soll. Sie sind entscheidend, um Ihren Roboter vor Beschädigungen zu schützen und ihn von empfindlichen oder gefährlichen Bereichen fernzuhalten. Der Roboter mäht nicht in No-Go-Zonen.

Empfohlene Verwendungszwecke umfassen:

- Niedrige Blumenbeete, besonders solche, die niedriger als 20 cm sind.
- Wasserränder, wie Teiche oder Swimmingpools, besonders wenn keine klare Begrenzung vorhanden ist.
- Durchsichtiges wie Moskitonetze oder Glastüren.
- Kleine oder niedrig liegende Hindernisse, z. B. Wäscheleinen, Zeltseile oder Wasserleitungen.
- Haustierhütten.

- Hochwertige oder empfindliche Pflanzen, einschließlich Nutz- und Zierpflanzen.
- Bewässerungsausrüstung wie Schläuche und Sprinkler.

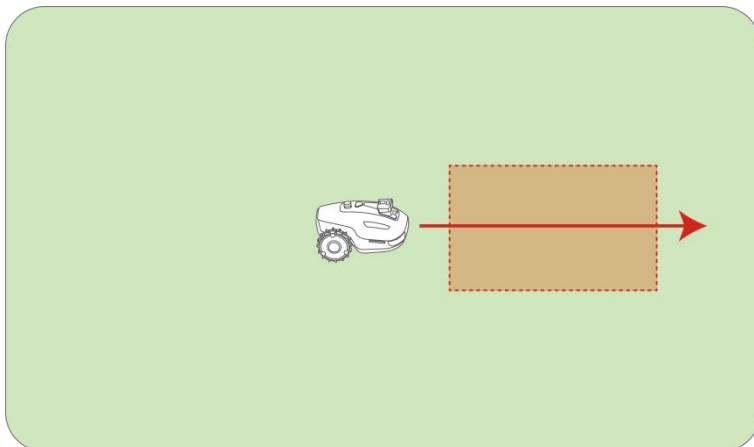


No-Stop-Zonen

Eine No-Stop-Zone ist ein Bereich, in dem der Roboter seine Hindernisvermeidung ausschaltet und bei der Fahrt zu einem Aufgabenbereich oder einem anderen Ort sowie beim Zurückkehren zur Ladestation nicht für Hindernisse anhält. Sie sind nützlich für komplexe, aber sichere Bereiche, in denen der Roboter andernfalls stecken könnte.

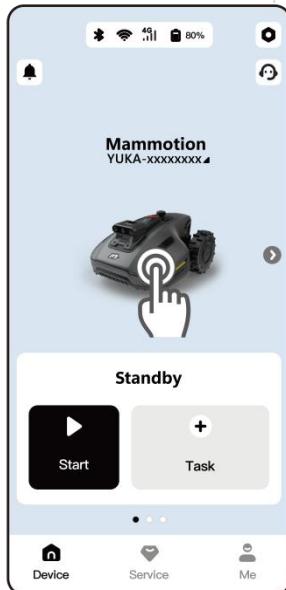
Empfohlene Verwendungszwecke umfassen:

- Rasenbereiche, die aufgrund saisonaler Veränderungen versehentlich als ungültig erkannt werden könnten.
- Bereiche mit niedrigen, gesicherten Hindernissen.



Virtuellen Zaun / No-Go-Zone / No-Stop-Zone hinzufügen

1. Tippen Sie auf der Startseite auf das Roboterbild, um die Kartenseite zu öffnen.
2. Tippen Sie auf **Karte**.
3. Tippen Sie auf **Erstellen**.
4. Wählen Sie **Virtueller Zaun / No-Go-Zone / No-Stop-Zone** und folgen Sie den Anweisungen in der App, um das Hinzufügen abzuschließen.



5.2 Mäheinstellungen

Schnittpfadmodus

Wählen Sie den optimalen Modus basierend auf dem Zustand Ihres Rasens und dem gewünschten Erscheinungsbild unter **Mähen > Einstellungen > Schnittpfadmodus**.

- **Nur Perimeter-Mährunden:** Mäht nur die Rasenränder.
- **Zickzackpfad:** Erstellt klassische Streifenmuster.
- **Schachbrettpfad:** Mäht für ein dichtes, gleichmäßiges Ergebnis kreuzweise.
- **Adaptiver Zickzackpfad:** Der Roboter passt den Fahrweg zur Effizienzsteigerung automatisch an.

Muster

Fügen Sie Ihrer Karte Text oder Bilder hinzu, um Ihren Rasen zu personalisieren und sich auszudrücken. Navigieren Sie auf der Karte zu **Erstellen > Muster**, um ein Muster hinzuzufügen.

5.3 Sicherheit und Schutz

Hinderniserkennung

Passen Sie die Reaktionsfähigkeit des Roboters auf Gegenstände und unterschiedliche Geländearten in seinem Weg an. Sie können unter **Mähen > Einstellungen > Hinderniserkennungsmodus** eine von drei Empfindlichkeitsstufen auswählen:

- **Empfindlich:** Erhöht die Empfindlichkeit des Roboters sowohl gegenüber Standardhindernissen als auch gegenüber nicht-grasbewachsenen Flächen (z. B. Pflaster, Kies). Verwenden Sie diesen Modus bei komplexen Rasenflächen.
- **Standard:** Erkennt und umgeht häufige Hindernisse (z. B. Spielzeug, Möbel), die beim Mähen auftreten. Dies ist die empfohlene Standardeinstellung.
- **Aus:** Deaktiviert die Hinderniserkennung. Verwenden Sie dies nur in bestimmten, kontrollierten Umgebungen, in denen eine Erkennung nicht erforderlich ist oder den Betrieb stört.

Regenerkennung

Ihr Roboter ist mit integrierten Regensensoren ausgestattet. Bei Aktivierung stoppt der Roboter das Mähen automatisch und kehrt zur Ladestation zurück, wenn Regen erkannt wird.

- Aktivieren Sie diese Funktion unter **Einstellungen > Regenschutz**.

Wildtierschutz (nur YUKA mini 2 600 / 1000 / 1000H)

Diese Funktion hilft, nachtaktive Tiere während des nächtlichen Betriebs zu schützen. Sie können den Roboter so einstellen, dass er während der Nachtstunden **Niedriggeschwindigkeitsmähen** oder **Mähen vollständig stoppen** ausführt.

- Aktivieren Sie diese Funktion unter **Einstellungen > Wildtierschutz**.

5.4 Sicherheit und Tracking

Geofence-Alarm

Die App sendet Ihnen eine Push-Benachrichtigung, wenn sich der Roboter mehr als 50 m von seinem zugewiesenen Aufgabenbereich entfernt, um Sie auf eine mögliche unbefugte Bewegung aufmerksam zu machen.

- Um dies zu verwenden, gehen Sie zu **Ich > Mein Gerät suchen** und aktivieren Sie **Standortbenachrichtigungen**.

GPS-Diebstahlverfolgung

Wenn Ihr Roboter verschwunden ist, können Sie seinen Standort in Echtzeit über GPS verfolgen, vorausgesetzt, der Roboter war mit der Mammotion-App verbunden.

- Um dies zu verwenden, gehen Sie zu **Ich > Mein Gerät suchen** und aktivieren Sie **Standortaufzeichner**.

AirTag-Kompatibilität

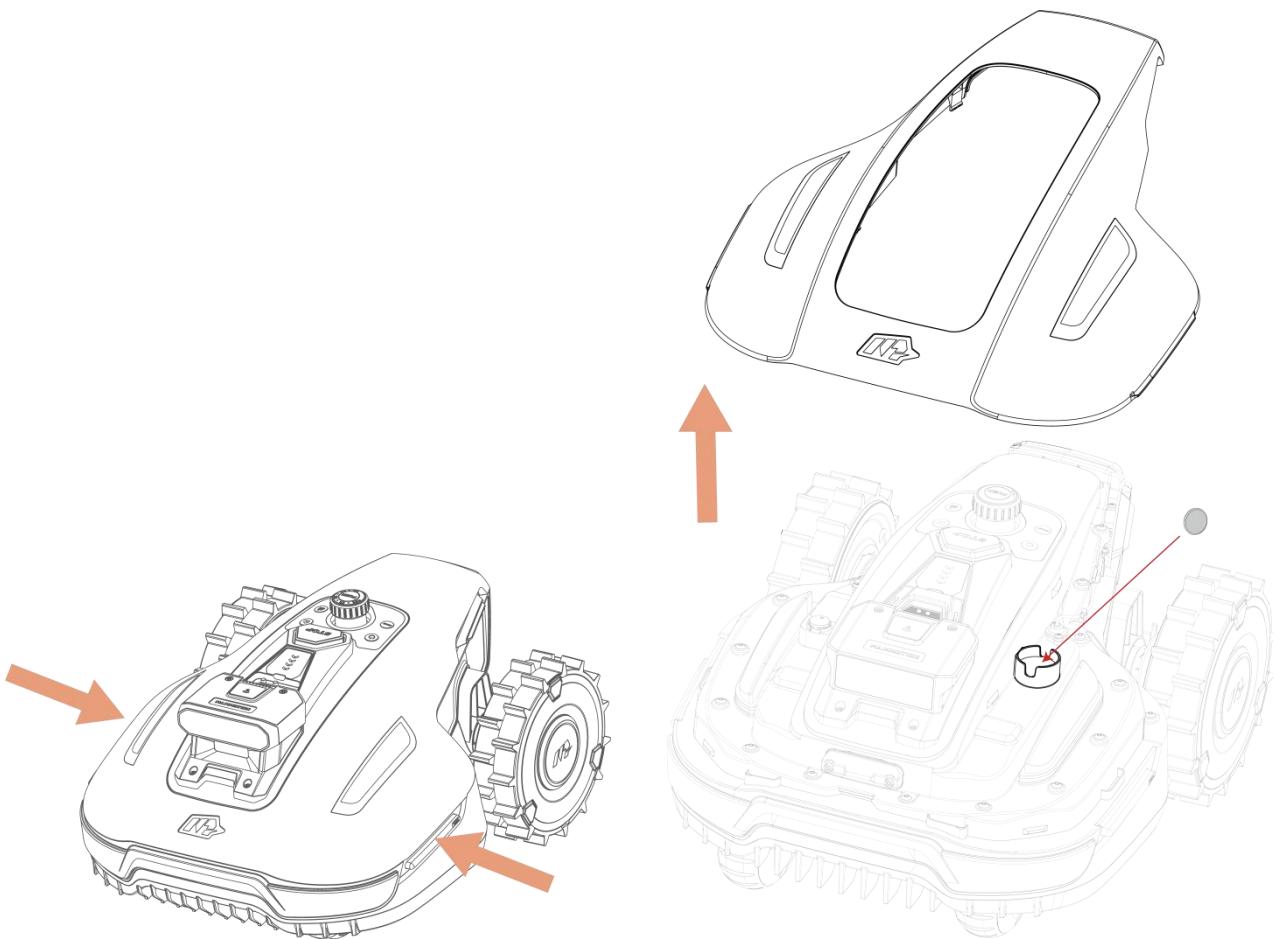
Der Roboter unterstützt das Einsetzen eines AirTag in das Gehäuse.

1. Entfernen Sie die obere Abdeckung des Roboters.
2. Platzieren und befestigen Sie den AirTag im vorgesehenen Montagebereich.
3. Setzen Sie die obere Abdeckung wieder auf und stellen Sie sicher, dass sie richtig eingerastet ist.

HINWEIS



AirTag ist nicht im Lieferumfang enthalten. Die Mammotion-App unterstützt die AirTag-Funktionalität nicht.



5.5 Logs hochladen

Wenn während der Verwendung Probleme auftreten, können Sie die entsprechenden Protokolle hochladen, damit unser technisches Support-Team das Problem effizient diagnostizieren und beheben kann.

So laden Sie Protokolle hoch

1. Tippen Sie auf , um das Einstellungsmenü aufzurufen.
2. Tippen Sie auf **Protokolle hochladen** und befolgen Sie die Anweisungen in der App, um den Upload abzuschließen.

ODER

Gehen Sie zu **Ich > Protokolle hochladen** und befolgen Sie die Anweisungen in der App, um den Upload abzuschließen.



5.6 Firmware aktualisieren

Vergewissern Sie sich, dass Ihr Roboter auf die neueste Firmware-Version aktualisiert wurde, um eine optimale Nutzung zu gewährleisten.

So aktualisieren Sie die Firmware:

1. Navigieren Sie zu > **Geräteinformationen** > **Roboterversion**, um die Firmware zu aktualisieren.
2. Achten Sie darauf, dass der Roboter mit einem stabilen Netzwerk verbunden ist.
3. Verlassen Sie während der Aktualisierung nicht die App, führen Sie keine anderen Aktionen durch und schalten Sie den Roboter nicht aus.